



Universität Stuttgart

Institut für Automatisierungstechnik und
Softwaresysteme

Einladung zum IAS-Kolloquium

Mittwoch,
10.11.2021

Uhrzeit

Vortrag

09:45 Uhr

Jonas Schweitzer

Implementierung und Optimierung eines End-to-end
Interpretable Neural Motion Planner

betreut von Andreas Löcklin

10:15 Uhr

Yannik Stephan

Kontextabhängige Laufzeit-Risikobeurteilung der
mobilen Roboterplattform Robotino auf Basis von
Reinforcement Learning

betreut von Manuel Müller

Ort: Die Vorträge finden zurzeit als IAS-WebEx-Meeting statt.

<https://unistuttgart.webex.com/unistuttgart/j.php?MTID=m16fa02cee02a844b31f78d442b5131e5>

